

# Разработка распределенных децентрализованных безградиентных методов решения задач оптимизации

Александр Николаевич Безносиков

Московский физико-технический институт  
Физтех-школа прикладной математики и информатики  
Факультет управления и прикладной математики  
Кафедра «Интеллектуальные системы»

Научный руководитель: д.ф.-м.н. А. В. Гасников

Москва 2020

- Для задачи композитной оптимизации разработать новый метод, который использует смешанный оракул: для одной из частей задачи – оракул нулевого порядка, а для другой – первого порядка.
- Применить полученный метод для практических задач.

- Lan G. Gradient sliding for composite optimization // Mathematical Programming.2016. Vol. 159, no. 1-2. P. 201–235.
- Lan G. Lectures on Optimization Methods for Machine Learning. H. Milton Stewart School of Industrial and Systems Engineering Georgia Institute of Technology,Atlanta, GA, 2019.
- Shamir O. An Optimal Algorithm for Bandit and Zero-Order Convex Optimizationwith Two-Point Feedback. // Journal of Machine Learning Research. 2017. Vol. 18,no. 52. P. 1–11.

- Задача композитной оптимизации

$$\Psi_0(x) = f(x) + g(x) \rightarrow \min_{x \in X}$$

- $X \subseteq \mathbb{R}^n$  – выпуклый компакт с диаметром  $D_X$ .
- Функция  $g$  выпуклая и  $L$ -гладкая на  $X$ ,
- Функция  $f$  выпуклая и дифференцируемая на  $X$  с ограниченным градиентом.

- Доступен градиент  $\nabla g(x)$ .
- Для  $f$  имеется только оракул нулевого порядка

$$\tilde{f}(x) = f(x, \xi) + \Delta(x),$$

где  $\Delta(x)$  – ограниченный шум неизвестной природы:

$$|\Delta(x)| \leq \Delta,$$

$\xi$  отвечает за стохастический шум

$$\mathbb{E}[f(x, \xi)] = f(x), \quad \|\nabla f(x, \xi)\|_2 \leq M(\xi), \quad \mathbb{E}[M^2(\xi)] = M^2.$$

- Стохастическая аппроксимация  $\nabla f(x)$ :

$$\tilde{f}'_r(x) = \frac{n}{2r}(\tilde{f}(x + re) - \tilde{f}(x - re))e,$$

где  $e$  – случайный вектор, равномерно распределенный на евклидовой сфере,  $r$  – параметр сглаживания.

---

## Algorithm 1 Zeroth-Order Sliding Algorithm (zoSA)

---

**Input:** Initial point  $x_0 \in X$  and iteration limit  $N$ .

Let  $\beta_k \in \mathbb{R}_{++}$ ,  $\gamma_k \in \mathbb{R}_+$ , and  $T_k \in \mathbb{N}$ ,  $k = 1, 2, \dots$ , be given and set  $\bar{x}_0 = x_0$ .

**for**  $k = 1, 2, \dots, N$  **do**

1. Set  $\underline{x}_k = (1 - \gamma_k)\bar{x}_{k-1} + \gamma_k x_{k-1}$ ,  
and let  $h_k(\cdot) \equiv g(\underline{x}_{k-1}) + \langle \nabla g(\underline{x}_{k-1}), \cdot - \underline{x}_{k-1} \rangle$ .

2. Set

$$(x_k, \tilde{x}_k) = \text{PS}(h_k, x_{k-1}, \beta_k, T_k);$$

3. Set  $\bar{x}_k = (1 - \gamma_k)\bar{x}_{k-1} + \gamma_k \tilde{x}_k$ .

**end for**

**Output:**  $\bar{x}_N$ .

---

---

## Algorithm 2 The PS (prox-sliding) procedure

---

**procedure**  $(x^+, \tilde{x}^+) = \text{PS}(h, x, \beta, T)$

Let the parameters  $p_t \in \mathbb{R}_{++}$  and  $\theta_t \in [0, 1]$ ,  
 $t = 1, \dots$ , be given. Set  $u_0 = \tilde{u}_0 = x$ .

**for**  $t = 1, 2, \dots, T$  **do**

$$u_t = \arg \min_{u \in X} \left\{ h(u) + \langle \tilde{f}'_r(u_{t-1}), u \rangle + \beta V(x, u) + \beta p_t V(u_{t-1}, u) \right\},$$

$$\tilde{u}_t = (1 - \theta_t)\tilde{u}_{t-1} + \theta_t u_t.$$

**end for**

Set  $x^+ = u_T$  and  $\tilde{x}^+ = \tilde{u}_T$ .

**end procedure**

---

## Теорема

Для любого натурального  $N \geq 1$ :

$$\mathbb{E}[\Psi_0(\bar{x}_N) - \Psi_0(x^*)] \leq 2rM + \frac{12LD_X^2}{N(N+1)} + \frac{n\Delta D_X p_*}{r}.$$

Дополнительно, если  $r = \Theta\left(\frac{\varepsilon}{M}\right)$ ,  $\Delta = O\left(\frac{\varepsilon^2}{nMD_X}\right)$ , то количество вызовов оракулов  $\nabla g$  и  $\tilde{f}'_r$ , чтобы найти  $\varepsilon$ -решение, может быть оценено следующим образом

$$O\left(\sqrt{\frac{LD_X^2}{\varepsilon}}\right), \quad O\left(\sqrt{\frac{LD_X^2}{\varepsilon}} + \frac{D_X^2 p_*^2 n M^2 (C_1^2 + 1)}{\varepsilon^2}\right),$$

где  $\sqrt[4]{\mathbb{E}[\|e\|_*^4]} \leq p_*$ ,  $\|x\|_* \leq C_1 \|x\|_2$ .



- Евклидов случай  $\|\cdot\| = \|\cdot\|_2$ ,  $p_* = C_1 = 1$ . Количество вызовов оракула  $f'_r$  ограничено:

$$O\left(\sqrt{\frac{LD_X^2}{\varepsilon}} + \frac{D_X^2 n M^2}{\varepsilon^2}\right)$$

- Случай первой нормы  $\|\cdot\| = \|\cdot\|_1$ ,  $p_* = O(\ln(n)/n)$ , а  $C_1 = 1$ . Количество вызовов оракула  $\tilde{f}'_r(x)$  ограничено:

$$O\left(\sqrt{\frac{LD_X^2}{\varepsilon}} + \frac{D_X^2 M^2 \ln n}{\varepsilon^2}\right).$$

- Логистическая регрессия:

$$\begin{aligned}\min_{x \in \mathbf{R}^n} \Psi_0(x) &= \overbrace{l_1 \|x\|_1}^{f(x)} + g(x) \\ g(x) &= \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \log(1 + \exp(-y_i \cdot (Ax)_i)).\end{aligned}$$

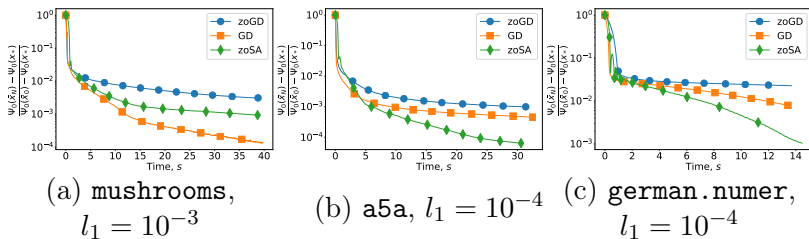


Рис. 1: zoSA, GD и zoGD для задачи (1) с различными датасетами и параметрами  $l_1$ .

Предложенный метод — **zoSA** — является первым  $\frac{1}{2}$ -методом для выпуклой композитной оптимизации: он использует оракул нулевого порядка для негладкого члена, и оракул первого порядка – для гладкого. Метод имеет хорошо изученную теорию и конкурентоспособен на практике даже с некоторыми методами первого порядка.

- Beznosikov A., Gorbunov E., Gasnikov A. Derivative-Free Method For Composite Optimization With Applications To Decentralized Distributed Optimization. 2019.  
arXiv:math.OC/1911.10645.
- Beznosikov A., Sadiev A., Gasnikov A. Gradient-Free Methods for Saddle-Point Problem. 2020.  
arXiv:math.OC/2005.05913.